

# SISTEMA VESTIBLE PARA INTERACCIÓN CON ENTORNOS REMOTOS MEDIANTE INFORMACIÓN GESTUAL Y SENSACIONES TÁCTILES Y PROCEDIMIENTO DE USO

## Información de contacto

### Dirección: Principales:

- RAFAEL ARACIL SANTONJA

**rafael.aracil@upm.es**

- Gabriel Armando Poletti Ruiz

**gabriel.poletti.ruiz@alumnos.upm.es**

- Gonzalo Emmanuel Ejarque Rinaldini

**ge.ejarque@alumnos.upm.es**

- ROQUE JACINTO SALTAREN PAZMIÑO

**roquejacinto.saltaren@upm.es**

## Tipo de oferta tecnológica

Patentes

## ¿Dónde?

Centro de Automática y Robótica (CAR). Centro Mixto UPM-CSIC Robots y máquinas inteligentes

## Descripción de la patente

La presente invención consiste en un sistema vestible (1) que interactúa con un sistema remoto (2) intercambiando información gestual y sensaciones táctiles. El sistema vestible (1) envía información gestual que aporta un usuario humano (3) a través de un traje háptico de captura de movimiento (4) y guantes hápticos de datos (5). El sistema remoto (2) es estimulado por la información gestual recibida y envía al sistema vestible (1) sensaciones táctiles relacionadas a la reacción ante dichos estímulos. El sistema vestible (1) puede utilizarse para tareas de operación remota de máquinas (9) como manipuladores, vehículos autónomos o simuladores de realidad virtual (10). También puede aplicarse en el análisis de procedimientos de rehabilitación. Adicionalmente, dos o más sistemas vestibles (1) pueden utilizarse para complementar la interacción social a distancia entre dos o más usuarios humanos (3).

## Situación

Concedida

## Número de solicitud

U201531083

## Número de publicación

ES1162933

**Fecha de presentación**

20/09/2013

**Fecha de publicación**

17/08/2016

**Fecha de concesión**

02/11/2016